

Variationsrechnung:

- Sei $f \in D$ ein Extremum für den Funktional $A: D \rightarrow \mathbb{R}$ und $h \in V$ sei zulässig ($\forall \epsilon \in \mathbb{R}$ mit $|t|$ klein gilt $f+th \in D$).
Dann gilt: $\frac{d}{dt} A(f+th)|_{t=0} = 0$
 $\delta A(f) = 0$ Erste Variation
- Ist f Max für $A: D \rightarrow \mathbb{R}$, dann ist $\frac{d^2}{dt^2} A(f+th)|_{t=0} \leq 0$ (ist $f'' < 0 \Rightarrow$ Max nur im anal.-dim. richtig)
- $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, $\forall h \in C^1[a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ mit $h(a)=h(b)=0$ gelte $\int_a^b f \cdot h \, dx = 0 \Rightarrow f = 0$
- Sei $f \in C^2[x_1, x_2]$ ein Extremum für $I: D \rightarrow \mathbb{R}$. Dann erfüllt f die Dgl.: $F_y = \frac{d}{dx} F_{y'}$
- Ist $\gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein 2x stetig diffb. Weg, für den $I(\gamma) = \int_a^b F(t, \gamma(t), \gamma'(t)) \, dt$ ein lokales Extremum ist.
Dann gilt: $\frac{\partial F}{\partial x_j} = \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial x_j'}$

Freie Ränder:

- Sei $F \in C^1(\mathbb{R}^3)$ mit $\int_{x_1}^{x_2} F \, dx$. Ist f Extremum von I unter allen $\gamma \in C^1[x_1, x_2]$ mit $\gamma(x_1) = \gamma(x_2)$, dann:
 (i) $F_y = \frac{d}{dx} F_{y'}$
 (ii) $F_{y'}(x_2, f(x_2), f'(x_2)) = 0$... natürl. Randbedingung (Analog für 2 freie Ränder)

Rand auf Graph:

- Sei f Extremum von I mit rechem Rand auf Graphen von w . Dann gilt für jedes zulässige g ($g \in C^1[x_1, b+s]$ mit $g(x_1)=0$):
 $\int_{x_1}^b \left(\frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} \right) g(x) \, dx + \left[\left(\frac{\partial F}{\partial y'} + \frac{F_{y'-x}}{w'-f'} \right) \cdot g \right]_{x=b} = 0$
 $\Rightarrow \frac{\partial F}{\partial y'} + \frac{F_{y'-x}}{w'-f'} \Big|_{x=b} = 0$... Transversalitätsbedingung
- Ist γ der minimierende Weg, der in $x=b$ auf $\gamma=w(x)$ trifft, dann sind Tangenten an γ und w in b senkrecht!

Variation mit MB:

- MB: $G=0 \Rightarrow H=F-\lambda G \Rightarrow I(\gamma) = \int H \, dx$, ist f Extr. von I unter $G=\text{konst.}$, dann gilt
 $\frac{\partial H}{\partial y}(x, f, f') = \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial H}{\partial y'}(x, f, f') \right)$

Zwangsbedingung: 2 Mgl.:

- (i) Löse Zwangsbed. nach einer Variable auf und setze ein \Rightarrow gewöhnliches Variationsproblem
- (ii) Sei $F, G: \mathbb{R}^{2n+1} \rightarrow \mathbb{R}$ stetig diffb., $I(\gamma) = \int_a^b F \, dt$. Sei $\tilde{\gamma}: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^{2n+1}$ 2x stetig diffb. und Extremum von I unter Zwangsbedingung $G(t, \gamma(t), \gamma'(t)) = 0$. Dann gibt es eine diffb. Fkt. $\lambda: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ mit
 $\frac{\partial}{\partial x_i} (F - \lambda G) = \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial x_i'} (F - \lambda G)$

Mehrere Variablen: - Die part. Dgl.

$$\sum_{i=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} P_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_j}(x) + q(x) \cdot u(x) = h(x) \quad \left[\leftarrow P_i: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ 2x stetig diffb., } q, h: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ auch} \right]$$

ist Euler-Gl. für Extrema d. Funktionals $I(u) = \frac{1}{2} \int_D \left(\sum_{i=1}^m P_i(x) \left(\frac{\partial u}{\partial x_j}(x) \right)^2 - q(x) u(x)^2 + 2h(x) u(x) \right) dx$

Normierungsraum für Variationsprobleme:

- Normierte Räume: Norm $\|\cdot\|: V \rightarrow [0, \infty)$ mit: (i) $\|v\| = 0 \Leftrightarrow v = 0$ (ii) $\|v+u\| \leq \|v\| + \|u\|$ (iii) $\|\lambda \cdot v\| = |\lambda| \cdot \|v\|$

Norm Räume:

$$L^p(V) = \{f: V \rightarrow \mathbb{R} \mid |f|^p \text{ integrierbar}\}$$

$$L^2 = \{f: V \rightarrow \mathbb{R} \mid \int_V f^2 < \infty\}$$

Bsp.: $\|x\|_p := \left(\sum_{j=1}^n |x_j|^p \right)^{1/p}$

Norm ist bekannt, wenn die "Einheitskugel" $G = \{v \in V \mid \|v\| \leq 1\}$

(i) Zentralsymmetrie ($v \in G \Leftrightarrow -v \in G$)

(ii) Konvexität (d.h. $\forall v, w \in G$ ist $\lambda v + (1-\lambda)w \in G \, \forall \lambda \in [0,1]$) ist.

Norm beschreibt durch $\|v\|$ einen Abstand auf V . v_n heißt konvergent gegen v , wenn $\lim_{n \rightarrow \infty} \|v_n - v\| = 0$
Vollständigkeit: kann x_j bzgl. einer Norm gegen x_1 dann gilt auch $\lim_{j \rightarrow \infty} x_j = x_1$; ähnlich im anal.-dim !!!

- Eine Basis in V ist Folge $v_n \in V$, s.d. jedes $w \in V$ eine endl. Linearkombination der v_j ist.
- Eine Approximationsbasis ist Folge v_n , s.d. es zu $\epsilon > 0$ eine endl. Linearkombination $w_j = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i$ gibt mit $\|w - w_j\| < \epsilon$
- Sei V normierter VR; $I: V \rightarrow \mathbb{R}$ heißt stetig in v , wenn für jede Folge $v_j \in V$ mit $\lim_{j \rightarrow \infty} \|v_j - v\| = 0$ der Grenzwert $\lim_{j \rightarrow \infty} I(v_j) = I(v)$ existiert.

Werkzeuge für Näherungslösungen von Variationsproblemen:

- (a) Galerkin: Polynanzugansatz

b) Ritz-Verfahren: Sei U_i Approx.-Basis. Dabei wähle U_i so, dass ent. Randbed. erfüllt sind. Betrachte jetzt:

$$I(U_0 + \alpha U_1 + \dots + \alpha_n U_n) \quad (\text{für } \underline{\alpha} \in U \subset \mathbb{R}^n, U \text{ offen; } U_0 + \alpha U_1 + \dots + \alpha_n U_n \in D)$$

$$\text{Suche Extremwerte über } \frac{\partial I}{\partial \alpha_j} = 0$$

c) Galerkin-Verfahren: V norm. VR; $D \subset V$; $I: D \rightarrow \mathbb{R}$ stg. Wenn I in $y \in D$ Extremwert hat, dann ist

$$0 = \frac{d}{d\epsilon} \Big|_{\epsilon=0} I(y + \epsilon v) =: SI(y, v) \quad \forall \text{ zulässigen } v, \text{ d.h. } y + \epsilon v \in D \quad \text{für } |\epsilon| \text{ klein.}$$

(Menge d. zulässigen v sollten möglichst großen VR ~~mit~~ $U \subset V$ wählen)

• Suche jetzt approx. Lsg. d. Gleichungssystem $SI(y, v_i) = 0 \quad \forall v_i \in U_i$.

Wähle Approx.-Basis U_j, v_j

↳ Lsg ist $SI(y, v) = 0 \quad \forall v \in U_n$ für $y \in U_n$

Wenn $SI(y, v)$ in U linear ist, dann löse $SI(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n; v_j) = 0$

Einführung in die Funktionalanalysis

• Hilberträume: $\{K \in \mathbb{R}, \mathbb{C}\}$. Ein IK -VR V mit Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$, das bzgl. d. induz. Norm vollständig ist, heißt Hilbertraum (vollständig = jede Cauchy-Folge konvergiert)

- $\langle \cdot, \cdot \rangle: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ ist Skalarprodukt, wenn:
 - (i) $\langle v, v \rangle \geq 0$ ("=" bei $v=0$)
 - (ii) $\forall v \in V$ ist $v \mapsto \langle v, w \rangle$ linear
 - (iii) $\langle v, w \rangle = \overline{\langle w, v \rangle}$

• $\langle v, w \rangle = 0 \Leftrightarrow v, w$ orthogonal; sind $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ und gilt $\|v_i\| = 1 \quad \forall i$, dann heißt v_i orthonormale Familie. Hat jedes $v \in V$ bzgl. einer orthonormalen Familie v_i eine Darstellung $v = \sum_{i=1}^{\infty} \langle v, v_i \rangle v_i$ mit einer konvergenzen Reihe, dann heißt v_i eine orthonormale Hilbertbasis.

• Sei V ein IK -Hilbertraum und v_i eine H-Basis. Dann gilt $\forall v \in V: v = \sum_{i=1}^{\infty} \langle v, v_i \rangle v_i$ und die Darstellung ist eindeutig auf $\langle \cdot, \cdot \rangle = \langle v, v_i \rangle$.

• Sei V ein H -Raum und $v_i, w_i \in V$. Dann gilt: $\|v + w\|^2 = \|v\|^2 + \|w\|^2$

• Sei v_i eine orthonormale Familie. Dann gilt $\forall v \in V$:

$$(i) \sum_i |\langle v, v_i \rangle|^2 \leq \|v\|^2 \quad (\text{Besselsche Ungl.})$$

Ist v_i sogar H-Basis, dann gilt

$$(ii) \sum_i |\langle v, v_i \rangle|^2 = \|v\|^2 \quad (\text{Parsevalsche Gl.})$$

• Sei v_i eine ONMB, $x, y \in V$, dann gilt:

$$\langle x, y \rangle = \sum_i \langle x, v_i \rangle \overline{\langle y, v_i \rangle} = \sum_i \langle x, v_i \rangle \langle v_i, y \rangle$$

Lineare Abb.

lin. H-Räume: V, W sein H -Räume. $T: V \rightarrow W$ heißt linear, wenn $T(\lambda v_1 + v_2) = \lambda T(v_1) + T(v_2) \quad \forall v_1, v_2 \in V, \lambda \in \mathbb{K}$. Sind V, W endl.-dim., dann ist jede lineare Abb. stetig; im unendl.-dim. falsch!

$$\|T\| := \sup_{\|v\|=1} \|T(v)\|_{W, \|\cdot\|_W}$$

• T ist stetig $\Leftrightarrow \|T\| < \infty$

• Menge d. stg. lin. Abb. $H(K, L)$ Ldn VR mit Norm:

- (i) $\|T\| = 0 \Leftrightarrow T(v) = 0 \quad \forall v$
- (ii) $\| \lambda T \| = |\lambda| \cdot \|T\|$
- (iii) $\|T_1 + T_2\| \leq \|T_1\| + \|T_2\|$

• V sei IK -Hilbertraum, $v, w \in V$ fest. Dann def. $T_v: V \rightarrow \mathbb{R}; T_v(u) = \langle u, v \rangle$ eine stg. lin. Abb. $\langle \frac{v}{\|v\|}, v \rangle = \|v\|$ mit $\|T_v\| = \|v\|$

• Sei T eine stg. lineare Abb. $T: V \rightarrow \mathbb{R}$ (V IK -Hilbertraum). Dann gilt es genau ein $v \in V$ mit $T_u = \langle u, v \rangle \quad \forall u \in V$. (Riesz'sche Darstellungssatz)

• Seien X, Y IK -Hilberträume; Sei $T: X \rightarrow Y$ stg. linear. Dann gilt es genau eine lineare Abb. $T^* = \text{adj}(T): Y \rightarrow X$ mit $\langle Tx, y \rangle_Y = \langle x, T^*y \rangle_X$.

Es gilt $\|T\| = \|T^*\|$. Insbesondere ist T^* stg. heißt adjungierte von T (selbstadj. bei $T: X \rightarrow X$)

Integralgleichungen und Fredholm-Alternative:

- Typische Int-Gl.: geg. $\lambda \in \mathbb{R}$, $I \subset \mathbb{R}$ Intervall; $K: I \times I \rightarrow \mathbb{R}: u \in C^2(I \times I)$. Gesucht sind $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\lambda \cdot f = \int_I K(x,y) f(y) dy$
- Sei $I = [a,b]$ endl., abgeschl. Intervall. Sei $K \in C^2(I \times I)$. Dann ist durch $u: C^2(I) \rightarrow C^2(I)$ $u(f) := \int_I K(x,y) f(y) dy$ ein Operator auf $C^2(I)$ definiert (d.h. u ist stetig).
Man hat: $u \in C^2(I)$
 $\|u\| \leq \|K\|_2$
- Seien X, Y Hilbert-Räume und $u: X \rightarrow Y$ sei linear. u heißt kompakt, wenn zu jeder Folge $x_n \in X$ mit $\|x_n\| \leq 1$ eine Teilfolge x_{n_k} ex., s.d. $u(x_{n_k})$ konvergiert.
- $K \in C^2(I \times I)$, dann ist $u(f)$ ein kompakter Operator
- Sei X Hilbertraum, $u: X \rightarrow X$ kompakt und $\lambda \neq 0$ sein EWr. Dann ist $\dim \text{Eig}(\lambda) < \infty$
- Sei $u \in C^2(I \times I)$ und $\lambda \neq 0$. Dann ist d. Lsg-Raum d. Int-Gl. $\lambda f = \int_I K(x,y) f(y) dy$ endl.-dimensional.
- Sei $u: L^2(I) \rightarrow L^2(I)$ def. mit "Kern" $K(x,y)$ durch $u(f)(x) = \int_I K(x,y) f(y) dy$. Dann definiert $\overline{K(y,x)}$ die Adjungierte u^* .
- Ist u ein kompakter, selbstadj. Operator auf einem Hilbertraum X , dann gibt es ONHB aus EWr von u .
- Nachher wie bisher, $\lambda_j \neq 0$, φ_j ONB von $\text{Eig}(\lambda_j)$. Dann gilt: $K(x,y) = \sum_{j=1}^{\infty} \lambda_j \overline{\varphi_j(x)} \varphi_j(y)$; $\|K\|_2^2 = \sum_{j=1}^{\infty} \lambda_j^2$
 $\|u\|_2 \leq \|K\|_2$
- Fredholm-Alternative: Seien $u \in C^2(I \times I)$ und $K^*(x,y) = \overline{K(y,x)}$. Dann sind u, u^* auf $L^2(I)$ zueinander adjungiert.
Sei $g, \tilde{g} \in L^2(I)$ betrachte die Integralgleichungen
 $u(f) - \lambda f = g$; $u^*(\tilde{f}) - \tilde{\lambda} \tilde{f} = \tilde{g}$
Entweder sind die Gl. für jedes Paar g, \tilde{g} lösbar ($\Rightarrow \lambda = \tilde{\lambda} \neq 0$ triviale Lsg.)
oder
die homogenen Gl. $u(f) = \lambda f$, $u^*(\tilde{f}) = \tilde{\lambda} \tilde{f}$ haben unvoll versch. Lsg.;
die Dim. d. beiden Lsg-Räume sind endlich und gleich!
- Spektrum: Sei Hilbertraum über \mathbb{K} , $T: X \rightarrow X$ stet. lin. Operator, $\lambda \in \mathbb{K} \Rightarrow \exists x \neq 0$ mit $Tx = \lambda x$
 $\Leftrightarrow (T - \lambda I)x = 0$
 $\Leftrightarrow \text{Kern}(T - \lambda I) \neq \{0\}$
 $\text{Eig}(\lambda) = \text{Kern}(T - \lambda I)$
- $\lambda \in \mathbb{K}$ heißt regulärer Wert (zu T), wenn $T - \lambda I$ bijektiv ist (dann ist $(T - \lambda I)^{-1}$ wieder stetig).
 $R(T) =$ Menge aller regulären Werte = Resolventenmenge
- Das Komplement von $R(T)$ heißt Spektrum; $\text{spec}(T)$ (dessen Elemente Spektralwerte) (z.B. EWr)
- Ist T ein kompakter Operator und $\lambda \in \text{spec}(T) \neq 0 \Rightarrow \lambda$ EW
- $R(T)$ ist offen ($\Rightarrow \text{spec}(T)$ ist abgeschlossen)
- Ist $T: X \rightarrow X$ bijektiver Operator und ist $T_n: X \rightarrow X$ stetig und linear mit $\|T - T_n\| \leq \|T^{-1}\|^{-1}$.
Dann ist auch T_n bijektiv.
- Sei $A: X \rightarrow X$ linear mit $\|A\| < 1$. Dann ist durch $B = \sum_{n=0}^{\infty} A^n$ ein lin. Op. erklärt, und es gilt $B \cdot (id - A)^{-1} = id$
(Sinn: $T: X \rightarrow X$ invertierbar: $T = id - (id - T)$. Ist $\|id - T\| < 1 \dots$)
- Sei $T: X \rightarrow X$ stetig und linear. Dann gilt $\text{spec}(T) \subset \{z \in \mathbb{C} : |z| \leq \|T\|\}$
- Ist λ Spektralwert, dann $|\lambda| \leq \|T\|$ ($\Rightarrow \text{Spec}(T)$ ist kompakt)

Distributionen:

- $C_c^\infty(\mathbb{R}) = \{f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{K}, \text{ beliebig oft diff'bar, } f=0 \text{ außerhalb eines kompakten Teils von } \mathbb{R}\}$
- $f \in C_c^\infty \Rightarrow f$ heißt Testfkt.
- $D_{s_1, \dots, s_n} := \frac{\partial^{s_1}}{\partial x_1^{s_1}} \dots \frac{\partial^{s_n}}{\partial x_n^{s_n}}$
- $\|f\|_{(m)} := \max_{s_1, \dots, s_n} \|D_{s_1, \dots, s_n} f\|_\infty$
- Eine Folge $\varphi_j \in C_c^\infty(\mathbb{R})$ heißt konvergent gegen $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R})$, wenn für jedes $m \in \mathbb{N}$ gilt:
 $\lim_{j \rightarrow \infty} \|\varphi_j - \varphi\|_{(m)} = 0$
(Mit diesem Konvergenzbegriff ist für jede Cauchyfolge $\varphi_j \in C_c^\infty(\mathbb{R})$ die Grenzfkt. wieder in $C_c^\infty(\mathbb{R})$)

- Eine stetig lin. Abb. $T: C_0^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{K}$ heißt Distribution
- $\frac{\partial T}{\partial x_j}: C_0^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{K}: \frac{\partial T}{\partial x_j}(\varphi) = -T\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x_j}\right)$ — partielle Ableit. von T nach x_j
- Ist $f \in L^1(\mathbb{R})$ stetig diffbar, dann gilt: $\frac{\partial}{\partial x_j} T_f = T_{\frac{\partial f}{\partial x_j}}$
- Ist $f \in C^1(\mathbb{R})$, dann heißt $(T_f)'$ die distributionsche (part.) Ableitung
- $f \in C_0^\infty(\mathbb{R})$, T wirkt auf \mathbb{R} . Dann ist durch

$$f \cdot T(\varphi) := T(f\varphi) \quad (f \cdot \varphi \in C_0^\infty)$$

ein neue Distribution entsteht, das Produkt aus f und T .

• Produktregel: $\frac{\partial}{\partial x_j}(f \cdot T) = \frac{\partial f}{\partial x_j} \cdot T + f \cdot \frac{\partial T}{\partial x_j}$

Temperierte Distributionen

8. Fourier-Transform:

• Sei $f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$, $\mathcal{D}^{(2n, n, 1)} f := \frac{\partial^{2n_1 + \dots + 2n_n}}{\partial x_1^{2n_1} \dots \partial x_n^{2n_n}} f$

• f heißt rasch fallend, wenn $\forall \underline{l} \in \mathbb{N}_0^n \exists k_1 \dots k_n: |\partial^{\underline{l}} f| \rightarrow 0$ für $\|\underline{x}\| \rightarrow \infty$

• $\mathcal{G}^{(n)} = \{f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n); f \text{ rasch fallend}\}$ — Schwartz-Raum

↳ Konvergenzbegriff: $f_r \rightarrow f$ in $\mathcal{G}^{(n)}$, wenn $\forall \underline{l}, \underline{j} \in \mathbb{N}_0^n$ gilt: $\|\partial^{\underline{l}} f_r - \partial^{\underline{l}} f\|_\infty \rightarrow 0$
↳ ist vollständig; dicht in Hilbertraum

• $f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n) \Leftrightarrow \varphi \in \mathcal{G}^{(n)}$ (Konvergenzbegriffe stimmen überein)

[Wdh.: $f \in C^1(\mathbb{R}^n): \tilde{f}(\underline{x}) := \int_{\mathbb{R}^n} f(\underline{y}) e^{-2\pi i \langle \underline{x}, \underline{y} \rangle} d\underline{y}$

• Sei $f \in \mathcal{G}^{(n)}$, dann ist auch $\tilde{f} \in \mathcal{G}^{(n)}$ und es gilt: $\tilde{\tilde{f}} = f(-\underline{x})$; $\langle \tilde{f}, \tilde{g} \rangle = \langle f, g \rangle$]

• Eine stetig lin. Abb. $T: \mathcal{G}^{(n)} \rightarrow \mathbb{K}$ heißt temperierte Distribution

• Sei T temp. Distribution; $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n) \Rightarrow T(\varphi): C_0^\infty(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{K}$ stetig, \Rightarrow temp. Distribution liefert Distribution

• $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ für ein $p \geq 1$ oder $p = \infty$ (d.h. f beschränkt). Dann ist durch $T_f(\varphi) := \int f \cdot \varphi d\underline{x}$ eine temp. Distr. definiert.

• $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ heißt schwach wachsend, wenn $\forall \underline{l} \in \mathbb{N}_0^n$ ein $N \in \mathbb{N}$ gibt mit $\frac{\partial^{\underline{l}} f(\underline{x})}{\|\underline{x}\|_2^N} \rightarrow 0$ ($\|\underline{x}\| \rightarrow \infty$)

• Sei f schwach wachsend, dann def. $T_f(\varphi) := \int f \cdot \varphi \cdot d\underline{x}$ eine temp. Distribution

$$T_f(\varphi) := \int_{\mathbb{R}} f \cdot \varphi d\underline{x}$$

↳ Distribution auf \mathbb{R}

$$\hookrightarrow T_f = T_g \Leftrightarrow f = g$$

Distribution T heißt regulär wenn $T = T_f$